



## Structure d'espace vectoriel

---

Le but de cette feuille d'exercices est de donner des exemples d'espaces vectoriels, et d'apprendre à tester l'indépendance linéaire d'une famille de vecteurs.

### Exercice 1

- En utilisant les opérations d'addition  $+$  et de multiplication  $\cdot$  de deux nombres, définir, pour chaque ensemble  $E$  de la liste ci-dessous :
  - une addition  $\oplus : E \times E \rightarrow E$  ;
  - une multiplication par un nombre réel  $\odot : \mathbb{R} \times E \rightarrow E$ .

- $E = \mathbb{R}^n$  ;
- $E =$  l'ensemble des trajectoires d'une particule ponctuelle dans l'espace  $\mathbb{R}^3$  ;
- $E =$  l'ensemble des solutions  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  de l'équation  $\mathcal{S}_1 : x - 2y + 3z = 0$  ;
- $E =$  l'ensemble des solutions  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  du système d'équations.

$$\mathcal{S}_2 : \begin{cases} 2x + 4y - 6z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases} ;$$

- $E =$  l'ensemble des solutions de l'équation différentielle  $y'' + 2y' + 3y = 0$  ;
- $E =$  l'ensemble des fonctions  $y(x)$  telles que

$$y''(x) \sin x + x^3 y'(x) + y(x) \log x = 0, \quad \forall x > 0;$$

- $E =$  l'ensemble des fonctions  $\Psi(t, x)$ , à valeurs complexes, solutions de l'équation de Schrödinger :

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(t, x) = -\frac{\hbar}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \Psi(t, x) + x^2 \Psi(t, x)$$

où  $\hbar$  et  $m$  sont des constantes ;

- $E =$  l'ensemble des suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  de nombres réels ;
  - $E =$  l'ensemble des polynômes  $P(x)$  à coefficients réels ;
  - $E =$  l'ensemble des polynômes  $P(x)$  à coefficients réels de degré inférieur ou égal à 3 ;
  - $E =$  l'ensemble des polynômes  $P(x)$  à coefficients réels divisibles par  $(x - 1)$  ;
  - $E =$  l'ensemble des fonctions continues sur l'intervalle  $[0, 1]$  à valeurs réelles ;
  - $E =$  l'ensemble des fonctions continues sur l'intervalle  $[0, 1]$  à valeurs réelles et d'intégrale nulle ;
  - $E =$  l'ensemble des fonctions dérivables sur l'intervalle  $]0, 1[$  à valeurs réelles ;
  - $E =$  l'ensemble des fonctions réelles qui s'annulent en  $0 \in \mathbb{R}$ .
  - $E =$  l'ensemble des fonctions réelles qui tendent vers 0 lorsque  $x$  tend vers  $+\infty$  ;
- Pour les opérations d'addition  $\oplus$  construites, montrer que  $E$  possède un élément neutre (terme à définir), et que chaque élément de  $E$  possède un inverse.

[002778]

### Exercice 2

Qu'est-ce qui empêche de définir les mêmes opérations que dans l'exercice précédent sur les ensembles suivants ?

- (a)  $E =$  l'ensemble des solutions  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  de l'équation  $\mathcal{S}_3 : x - 2y + 3z = 3$ ;
- (b)  $E =$  l'ensemble des fonctions  $y(x)$  telles que  $y''(x) \sin x + x^3 y^2(x) + y(x) \log x = 0, \forall x > 0$ ;
- (c)  $E = \mathbb{N}$ ;
- (d)  $E = \mathbb{Z}$ ;
- (e)  $E = \mathbb{R}^+$ ;
- (f)  $E = \mathbb{Q}^n$ ;
- (g)  $E =$  l'ensemble des suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  de nombres positifs;
- (h)  $E =$  l'ensemble des fonctions réelles qui prennent la valeur 1 en 0;
- (i)  $E =$  l'ensemble des fonctions réelles qui tendent vers  $+\infty$  lorsque  $x$  tend vers  $+\infty$ ;

[002779]

### Exercice 3

Soient dans  $\mathbb{R}^3$  les vecteurs  $\vec{v}_1 = (1, 1, 0)$ ,  $\vec{v}_2 = (4, 1, 4)$  et  $\vec{v}_3 = (2, -1, 4)$ .

1. Montrer que  $\vec{v}_1$  et  $\vec{v}_2$  ne sont pas colinéaires. Faire de même avec  $\vec{v}_1$  et  $\vec{v}_3$ , puis avec  $\vec{v}_2$  et  $\vec{v}_3$ .
2. La famille  $(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3)$  est-elle libre ?

[002780]

### Exercice 4

Les familles suivantes sont-elles libres ?

1.  $\vec{v}_1 = (1, 0, 1)$ ,  $\vec{v}_2 = (0, 2, 2)$  et  $\vec{v}_3 = (3, 7, 1)$  dans  $\mathbb{R}^3$ .
2.  $\vec{v}_1 = (1, 0, 0)$ ,  $\vec{v}_2 = (0, 1, 1)$  et  $\vec{v}_3 = (1, 1, 1)$  dans  $\mathbb{R}^3$ .
3.  $\vec{v}_1 = (1, 2, 1, 2, 1)$ ,  $\vec{v}_2 = (2, 1, 2, 1, 2)$ ,  $\vec{v}_3 = (1, 0, 1, 1, 0)$  et  $\vec{v}_4 = (0, 1, 0, 0, 1)$  dans  $\mathbb{R}^5$ .
4.  $\vec{v}_1 = (2, 4, 3, -1, -2, 1)$ ,  $\vec{v}_2 = (1, 1, 2, 1, 3, 1)$  et  $\vec{v}_3 = (0, -1, 0, 3, 6, 2)$  dans  $\mathbb{R}^6$ .
5.  $\vec{v}_1 = (2, 1, 3, -1, 4, -1)$ ,  $\vec{v}_2 = (-1, 1, -2, 2, -3, 3)$  et  $\vec{v}_3 = (1, 5, 0, 4, -1, 7)$  dans  $\mathbb{R}^6$ .

[002781]

### Exercice 5

On suppose que  $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$  sont des vecteurs indépendants de  $\mathbb{R}^n$ .

1. Les vecteurs  $v_1 - v_2, v_2 - v_3, v_3 - v_4, \dots, v_n - v_1$  sont-ils linéairement indépendants ?
2. Les vecteurs  $v_1 + v_2, v_2 + v_3, v_3 + v_4, \dots, v_n + v_1$  sont-ils linéairement indépendants ?
3. Les vecteurs  $v_1, v_1 + v_2, v_1 + v_2 + v_3, v_1 + v_2 + v_3 + v_4, \dots, v_1 + v_2 + \dots + v_n$  sont-ils linéairement indépendants ?

[002782]